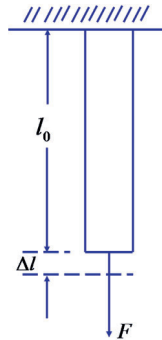


## A7.1 RESILIÊNCIA



### A7.1.1 Elasticidade

Tensão é a relação entre força  $F$  e a secção  $A$  onde a força é aplicada. Pode ser de tração ou compressão.

$$\sigma = \frac{F}{A}$$

Deformação é a relação entre a variação no comprimento e o comprimento inicial quando o corpo é sujeito a uma força  $F$ .

$$\varepsilon = \frac{\Delta \ell}{\ell_0}$$

Módulo de elasticidade é a relação entre a tensão e a deformação.

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon} = \frac{F/A}{\Delta \ell / \ell_0}$$

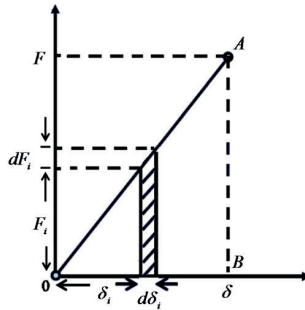
**A7.1.2 Explicitando F**

$$F = \frac{EA}{\ell_0} \Delta\ell \quad \therefore F = kx \quad (1)$$

Essa é a Lei de Hooke em que  $k$  é a constante elástica, ver Capítulo 3, Equação 1.

Isto é, a força aplicada  $F$  é proporcional à deformação ocasionada  $\Delta\ell$  ou  $x$ .

**A7.2 ENERGIA DE DEFORMAÇÃO**



$$W = \int F_i d\delta_i \text{ mas } F_i = \frac{EA}{\ell_0} \delta_i \text{ (1a)} \quad \therefore W = \frac{EA}{\ell_0} \int_0^\delta \delta_i d\delta_i = \left[ \frac{EA}{\ell_0} \frac{\delta_i^2}{2} \right]_0^\delta$$

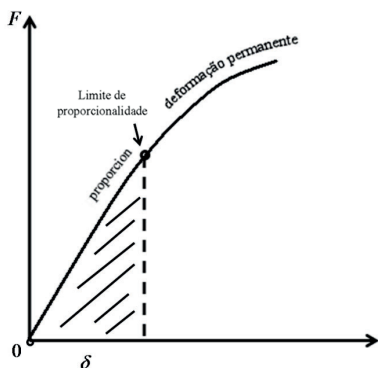
$\delta_i$  é a posição genérica  $F_i$  é o esforço genérico (conforme Figura e Equação 2)

Quando  $F_i$  atinge a carga total  $F$ , se obtém:

$$\delta_i = \delta \quad \text{e} \quad F = \frac{EA}{\ell_0} \delta$$

$$\text{e} \quad W = \frac{EA}{\ell_0} \delta \cdot \frac{\delta}{2} = F \frac{\delta}{2}$$

Também se obtém graficamente, ver Figura, pois a energia total  $W$  é igual à área do triângulo  $OAB$ .



### A7.2.1 Resiliência

É a capacidade de um corpo armazenar energia sem deformação permanente, ou seja, dentro da Lei de Hooke.<sup>1</sup>

Além desse ponto, quando a carga é retirada, o corpo não volta à situação inicial (a deformação é permanente, conforme Figura e texto 1b).

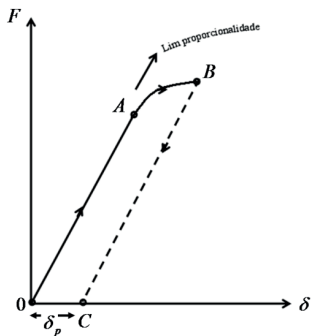
Também a natureza tem resiliência. Isto é, pode-se voltar à situação inicial até certo limite (limite de proporcionalidade). Até esse limite a natureza se regenera, além dele, não haverá regeneração, e sim, degeneração. Por exemplo: o homem ultrapassou os limites de proporcionalidade em: poluição dos rios, como Tietê e Pinheiros da cidade de São Paulo; extinção de várias espécies animais: pássaro gigante Moa, da Nova Zelândia; quase extinção do búfalo americano, que atualmente só existe na reserva de Yellowstone, e do Peixe-Boi; aquecimento global, ocasionando modificações climáticas desastrosas como derretimento das geleiras, chuvas excessivas, furacões inesperados, entre outros, principalmente por intermédio do efeito *El Niño* (aquecimento dos oceanos), causando efeitos como furacão no Estado de Santa Catarina, nunca ocorrido até então; possível extinção do mamute, pelo homem primitivo ajudado pelo homem de Neanderthal, espécie paralela de hominídeo que conviveu com o *Homo sapiens*; extinção ou assimilação (ainda se discute) do homem de Neanderthal pelo *Homo sapiens*.<sup>2</sup>

Isto é, se não tomarmos cuidado desde já, não será o planeta que estará ameaçado, mas sim, nós os seres humanos.

Referência: S. Timoshenko, v. 1, Strength of Materials  
Evaristo Valladares Costa, v. 2, Curso de Resistência dos Materiais  
Fritz Kahn, O Livro da Natureza

<sup>1</sup> Conceito mais fisiológico (biológico) do que físico: é a capacidade de suportar estresse ("stress").

<sup>2</sup> Diversas contaminações ambientais causadas pelo homem em rios e mares: vazamentos de barragens de rejeitos de minérios, contaminação por mercúrio de garimpos, vazamentos de oleodutos, lançamentos de esgoto, lançamento de produtos plásticos.

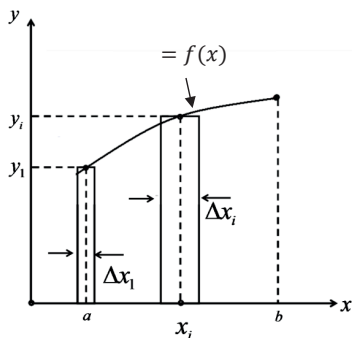


Fazemos o esforço ir de 0 até  $A$ , o limite de proporcionalidade. Ultrapassamos esse limite até  $B$ , e em seguida aliviamos o esforço até atingir  $F = 0$  e chegar ao ponto  $C$ . Temos, então, uma deformação permanente  $\delta_p$ , que não é o estado inicial, portanto, não houve regeneração, e sim degeneração do corpo sujeito à deformação. (1b)

### A7.3 ADENDO MATEMÁTICO

#### A7.3.1 Observação: integração

Recordemos o “Teorema fundamental do cálculo integral”, ver Anexo 2, isto é, Integração como um Processo de soma.



$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(x_i) \Delta x_i$$

porém,  $y = f(x)$ , então  $y_i = f(x_i)$

$$\therefore \int_a^b y dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n y_i \Delta x_i$$

Em nosso caso:  $y = F$   $y_i = F_i$   $a = 0$   $b = \delta$  ver figura e nomenclatura na Secção A7.2

Então, a energia de deformação é:  $W = \int_0^\delta F_i d\delta_i$

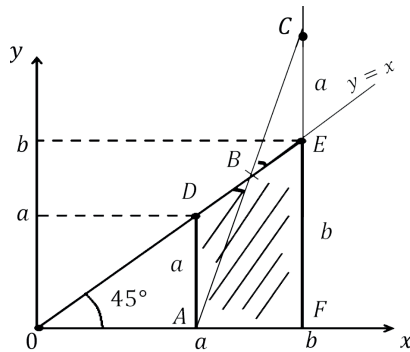
Como:  $F_i = \frac{EA}{\ell_0} \delta_i$  (2) (ver Equação 1a) e  $F_i = f(\delta_i)$

$$\therefore W = \frac{EA}{\ell_0} \int_0^\delta \delta_i d\delta_i = \frac{EA}{\ell_0} \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \delta_i \Delta \delta_i = \left[ \frac{EA}{\ell_0} \frac{\delta_i^2}{2} \right]_0^\delta = \frac{EA}{\ell_0} \left( \frac{\delta^2}{2} - 0 \right) = \frac{EA}{\ell_0} \delta \frac{\delta}{2} = F \frac{\delta}{2} \quad \text{Pois: } F = \frac{EA}{\ell_0} \delta \text{ (ver$$

Elasticidade, Capítulo 3, Equação 0; ver também Equação 1a)

Verifiquemos:  $\int_a^b x dx$

É a área do trapézio assinalado na Figura.<sup>3</sup>



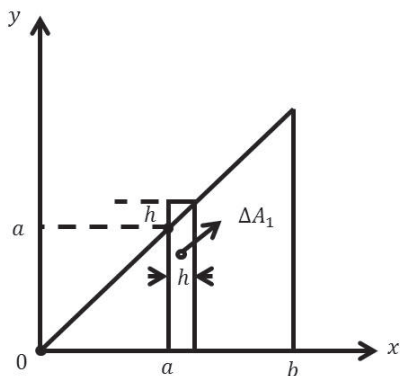
$$\int_a^b x dx = \frac{1}{2}(b-a)(b+a) = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$$

Usando o processo limite da integral como soma, fazendo:  $h = \frac{b-a}{n}$

Calculemos a área  $\Delta A_1$ :

<sup>3</sup> Traça-se uma reta AC passando pelo ponto médio B do trapézio. Os ângulos opostos em B são iguais. Os ângulos agudos em A e C são iguais (originados por reta cortando 2 paralelas). Os lados BD e BE são iguais (metade DE). Os triângulos ABD e BCE serão, portanto, iguais. Logo: área do trapézio:  $A = (b-a)(a+b)/2$  (Área do triângulo ACF).

$$\Delta A_1 = h \left( a + \frac{1}{2} h \right)$$



Da mesma forma,  $\Delta A_2$ :

$$\Delta A_2 = h \left( a + h + \frac{1}{2} h \right)$$

Idem para  $\Delta A_3$ :  $\Delta A_3 = h \left( a + 2h + \frac{1}{2} h \right)$

Para  $\Delta A_n = h \left[ a + (n-1)h + \frac{1}{2} h \right]$

Área total:

$$\sum_{i=1}^n \Delta A_i = h \left[ na + \frac{n}{2} h + h(1+2+\dots+n-1) \right]$$

Como a soma de uma progressão aritmética é:  $S = \frac{n}{2}(a_1 + a_n)$ <sup>4</sup>

$$\text{E } a_1 = 0, a_n = n-1$$

$$\text{Teremos: } 1+2+\dots+n-1 = \frac{n}{2}(0+n-1) = \frac{n(n-1)}{2} \quad (0)$$

$$\text{Então: } \sum_{i=1}^n \Delta A_i = nh \left[ a + h \left( \frac{1}{2} + \frac{1+2+\dots+n-1}{n} \right) \right] =$$

<sup>4</sup> Há uma demonstração interessante, devida a Gauss, no fim deste Anexo.

$$= (b-a) \left[ a + h \left( \frac{1}{2} + \frac{n-1}{2} \right) \right] = (b-a) \left[ a + h \left( \frac{n}{2} \right) \right] = (b-a) \left[ a + \frac{(b-a)(n)}{2n} \right]$$

$$\text{Teremos: } (b-a) \left[ a + \frac{1}{2}(b-a) \right] = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$$

$$\text{Logo: } \int_a^b x dx = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$$

c.q.d. (como queríamos demonstrar).

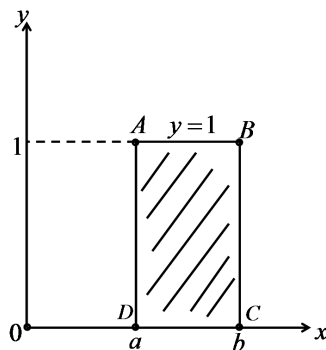
### Observação

Vimos que  $\int_a^b x dx = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$ , ou seja:  $\int x dx = \frac{x^2}{2} + cte$  (1) Integral indefinida

Podemos generalizar a fórmula. De fato, se fizermos em  $y = x^n = x$ , em que  $n = 1$

Se  $n=0$ , teremos  $x^n = 1$  e  $\int_a^b dx = b - a$  ou seja:  $\int dx = x + cte$

Graficamente:  $\int_a^b y dx = \int_a^b dx = 1(b - a)$



Isto é, a integral será a área  $ABCD$  da Figura.

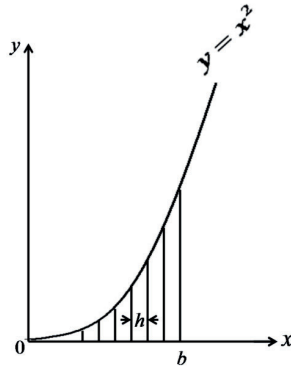
Por outro lado, se  $n = 2$ , teremos  $y = x^2$ .

Calculemos a integral  $\int_0^b x^2 dx$

Dividindo o intervalo  $b-0$  em  $n$  partes iguais:  $h = \frac{b}{n}$

A área será dada por:

$$h(h^2 + 2^2 h^2 + 3^2 h^2 + \dots + n^2 h^2) = h^3(1^2 + 2^2 + 3^2 + \dots + n^2)$$



A soma dos termos será:

$$1^2 + 2^2 + 3^2 + \dots + n^2 = \frac{1}{6}n(n+1)(2n+1)$$

(ver Equação 2)

Substituindo e reescrevendo a fórmula:

$$\frac{b^3}{6n} n \left( \frac{n+1}{n} \right) \left( \frac{2n+1}{n} \right) = \frac{b^3}{6} \left( 1 + \frac{1}{n} \right) \left( 2 + \frac{1}{n} \right)$$

Quando  $n \rightarrow \infty$ ,  $\frac{1}{n} \rightarrow 0$       logo:  $\int_0^b x^2 dx = \frac{1}{3}b^3$  ou  $\int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + cte$

Então, genericamente, teremos:  $\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + cte$ , como Integral indefinida.

Válida para números inteiros, exceto  $n = -1$ , pois nesse caso teríamos:

$$\int \frac{dx}{x} = \frac{x^0}{0} + cte$$

Prova-se nesse caso:

$$\int \frac{dx}{x} = \ell nx + cte$$



Pois:  $d(\ell n x) = \frac{dx}{x}$ , integrando, obtemos a equação anterior.<sup>5</sup>

Também podemos estender para  $n$  racional e irracional (COURANT, 1951).

Vimos na Equação 0 que a soma dos  $n$  primeiros inteiros é:  $S_1 = 1 + 2 + 3 + \dots + n = \frac{1}{2}n(n+1)$ , é uma função de  $n$ . Da mesma forma, a soma dos  $n$  primeiros quadrados:  $S_2 = 1^2 + 2^2 + 3^2 + \dots + n^2$  é também uma função do inteiro  $n$ . Observe que temos  $n + 1$  termos, sendo o primeiro:  $a_1 = 0$ , e o último:  $a_{n+1} = n$ .

Partindo da fórmula:  $(\psi + 1)^3 = \psi^3 + 3\psi^2 + 3\psi + 1$

$$\therefore (\psi + 1)^3 - \psi^3 = 3\psi^2 + 3\psi + 1$$

Para  $\psi = 0$ :  $\cancel{1^3} = 1$

Para  $\psi = 1$ :  $\cancel{2^3} - \cancel{1^3} = 3 \times 1^2 + 3 \times 1 + 1$

Para  $\psi = 2$ :  $\cancel{3^3} - \cancel{2^3} = 3 \times 2^2 + 3 \times 2 + 1$

Para  $\psi = 3$ :  $\cancel{4^3} - \cancel{3^3} = 3 \times 3^2 + 3 \times 3 + 1$

Etc. até

Para  $\psi = n$ :  $(n+1)^3 - \cancel{n^3} = 3n^2 + 3n + 1$

Somando todas essas expressões:  $(n+1)^3 = 3S_2 + 3S_1 + n + 1$  e substituindo

$$S_1 = \frac{1}{2}n(n+1)$$

$$^5 y = \ell n x \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{1}{x} \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \ell n \left( 1 + \frac{\Delta x}{x} \right)^{x/\Delta x} = \frac{1}{x} \ell n e$$

$$\Delta y = \ell n(x + \Delta x) - \ell n x = \ell n \left( \frac{x + \Delta x}{x} \right)$$

Quando  $\Delta x \rightarrow 0$ ,  $n = \frac{x}{\Delta x} \rightarrow \infty \therefore \lim_{n \rightarrow \infty} \left( 1 + \frac{1}{n} \right)^n = e$ ,  $\ell n e = 1$ , a base de  $\ell n$  é "e",  $e^1 = e$

$\therefore dy = d(\ell n x) = \frac{dx}{x}$  **recorde - se  $\ell n = \log_e$ , o índice e indica a base.**

Desenvolvendo pelo binômio de Newton:  $\left( 1 + \frac{1}{n} \right)^n = 1^n + n1^{n-1} \frac{1}{n} + \frac{n(n-1)}{1.2} 1^{n-2} \left( \frac{1}{n} \right)^2 + \dots =$

$= 1 + 1 + \frac{1}{2!} \left( 1 - \frac{1}{n} \right) + \frac{1}{3!} \left( 1 - \frac{2}{n} \right) + \dots$ , fazendo  $n \rightarrow \infty$  temos: (1a)

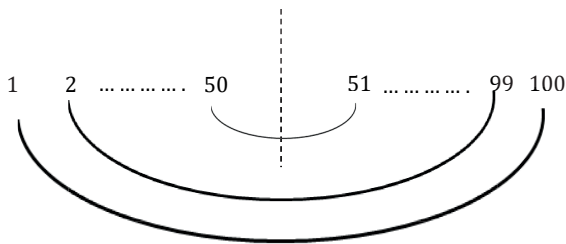
$1 + \frac{1}{1!} + \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} \dots = 2,718281 \dots = e$ , assim denominado em homenagem a Leonard Euler (1707-1783).

$$\begin{aligned}
\therefore 3S_2 &= (n+1) \left[ (n+1)^2 - 1 - \frac{3}{2}n \right] = (n+1) \left( n^2 + \frac{1}{2}n \right) = \\
&= (n+1)^3 - \frac{3}{2}n(n+1) - (n+1) = \\
&= (n+1) \left[ (n+1)^2 - \frac{3}{2}n - 1 \right] = \\
&= (n+1) \left( n^2 + 2n + 1 - \frac{3}{2}n - 1 \right) = \\
&= (n+1) \left( n^2 + \frac{1}{2}n \right) = \\
&= (n+1) \left[ n \left( n + \frac{1}{2} \right) \right] = \\
&= (n+1) \left[ n \left( \frac{2n+1}{2} \right) \right] \\
\therefore S_2 &= \frac{1}{6}n(n+1)(2n+1) \quad (2)
\end{aligned}$$

c.q.d.

A história conta que Carl Friedrich Gauss<sup>6</sup>, conhecido como o Príncipe da Matemática, defrontou-se com o seguinte problema: quando o professor de Matemática perguntou à classe, “quanto é a soma dos cem primeiros números naturais diferentes de zero?” Gauss, quase imediatamente, respondeu, 5.050. Como ele chegou a esse resultado?

Veja a Figura a seguir:



Temos uma progressão aritmética em que o 1º termo é  $a_1 = 1$ , e a razão  $r = 1$ .

A soma dos elementos equidistantes é constante.

---

<sup>6</sup> Ele tinha 10 anos na época.

Somando os pares,  $50 + 51 = 101$  e multiplicando pelo número total dos pares, 50, concluímos que a soma é 5050.

Observe:

$$\begin{aligned}
 & a_1 \qquad a_2 \qquad a_3 \qquad a_4 \qquad \dots \qquad a_n \\
 S = & a_1 + (a_1 + r) + (a_1 + 2r) + (a_1 + 3r) \dots \dots \dots [a_1 + (n - 1)r] \\
 S = & a_n + (a_n - r) + (a_n - 2r) + (a_n - 3r) \dots \dots \dots [a_n - (n - 1)r] \quad (7)
 \end{aligned}$$

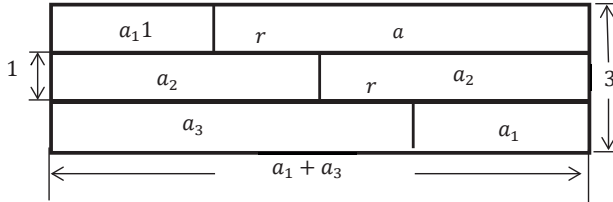

---

Somando, obtemos:

$$\begin{aligned}
 2S &= (a_1 + a_n) + (a_1 + a_n) + (a_1 + a_n) + \dots \dots \dots (a_1 + a_n) \\
 \therefore 2S &= (a_1 + a_n)n \Rightarrow S = \frac{a_1 + a_n}{2} n
 \end{aligned}$$

Veja que  $r$  desaparece,  $\therefore$  a fórmula vale para qualquer que seja  $r$ .

Graficamente, por exemplo, para  $n = 3$ :



A área do retângulo maior é o dobro da soma  $S$ :

$$2S = (a_1 + a_3)3 \Rightarrow S = \frac{a_1 + a_3}{2} 3$$

O que confirma a fórmula anterior.

Ref.: Sistema de Consulta Interativa

Definição de resiliência: mais fisiológica do que física, é a capacidade de resistir ao stress.

---

<sup>7</sup> Se  $n$  for ímpar, por exemplo, 99, multiplicamos  $(1 + 99)$  por 49 pares e meio:  $(1 + 99) 49,5 = 4950$

